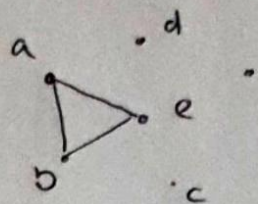


## 2 Grundlagen und Begriffe:

$$V = \text{Knoten} \quad | \quad V^2 = \text{Kanten} = E$$

Ein Graph =  $(V, E)$  mit  $V = \{a, b, c, d, e\}$


$$E = \{\{a, b\}, \{e, a\}, \dots\}$$

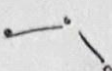


$$p = \text{Knoten} \quad | \quad q = \text{Kanten}$$

$\Delta(G) = \text{Grad} = \text{Anzahl der Kanten an einem Knoten}$

---

Kantenfolge: geschlossen =   $v_0 = v_n$  | ~~Kreis~~

Kantenzug =  | Weg

---

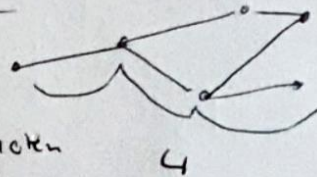
Aufspannender Graph = Wenn Knoten identisch

induzierter Graph = nicht alle Knoten

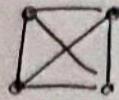
---

Abstand ist die Länge der kürzesten Weges

Durchmesser ist der ~~Abstand~~ größt Abstand aller Knoten



### 3.1 Vollständige Graphen

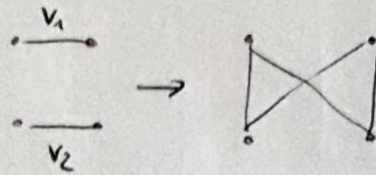


Jeder Knoten ist miteinander verbunden.

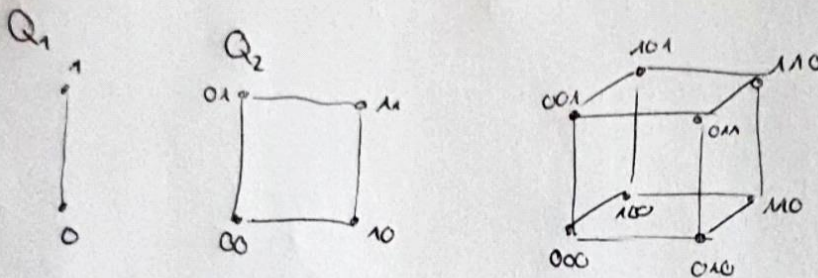
$$\text{Kantenzahl} = \frac{n(n-1)}{2}$$

### 3.2 k-partite Graphen

Jeder Punkt einer Menge hat eine Kante zu einem Knoten der anderen Menge



#### Hypercube



#### Vollständiger k-partiter Graph

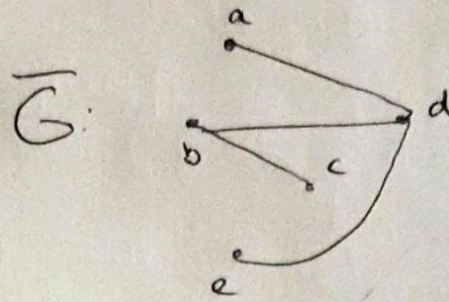
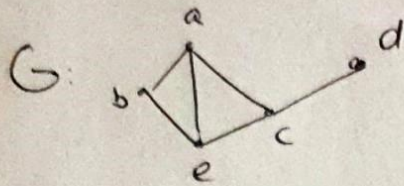
Jeder Punkt  $v_i$  ist mit allen Knoten in  $V_j$  verbunden

### 3.3 Reguläre Graphen

$$\Delta(G) = \delta(G) \quad \begin{array}{l} \text{Maximaler Grad des Graphen} \\ = \text{alle Grade der Graphen} \end{array}$$

### 3.4 Komplement eines Graphen

$$V(\bar{G}) = V(G)$$



### 4. Besondere Wege und Kreise

- Eulerische Linie = jede Kante von  $G$  max und min 1 mal
- Kreis: geschlossene Linie
- Graph: Eulerischer Kreis  $\rightarrow$  Graph

### 4.2 Hamiltonsche Kreise

- ein Kreis  $C$  in  $G$  der alle Knoten beinhaltet.

### 5 Planare Graphen

Kanten dürfen sich nicht überschneiden

Sei  $p$  = Knoten,  $q$  = Kanten,  $f$  = Flächen

$$p + f = q + 2$$

$$q \geq \frac{3 \cdot f}{2}$$

$$\Rightarrow 10 \geq \frac{3 \cdot f}{2} \quad \updownarrow \quad \downarrow$$

### 6 Bäume

Graph ohne Kreis = Wald

Teilgraph = Baum

$T \Rightarrow p \geq 2 \rightarrow$  min. 2 Knoten vom Grad 1

$n$  Knoten  $\rightarrow n-1$  Kanten

## 6.2 Wurzelbäume

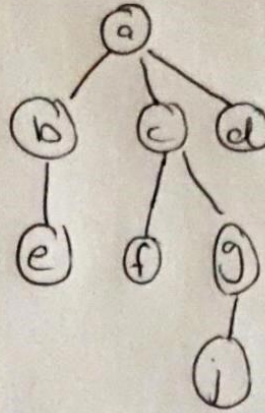
a ist eine Wurzel

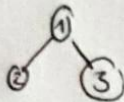
e, f, j, d ist ein Blatt

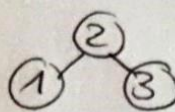
b, c, g innere Knoten

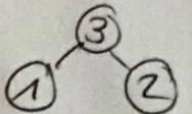
c ist Verfahre von f, g

b, c, d Geschwister

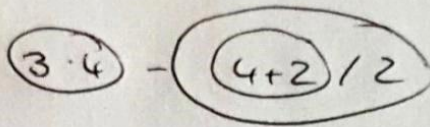
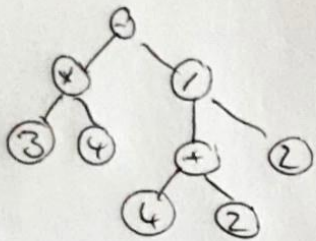


Preorder: 

Inorder: 

Postorder: 

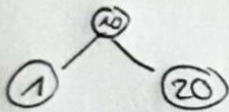
Inorder:



3 4 \* 4 2 + 2 / -

Postorder:

## 6.3 Suchbäume

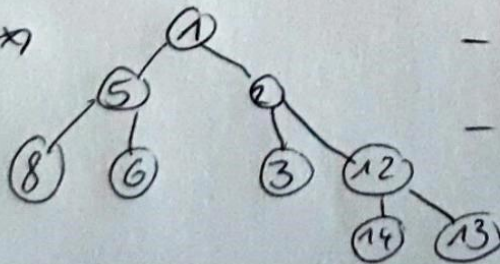


Linker Nachfahre muss kleiner sein als Vater  
 rechter " " " " größer " " " "

Suche im Suchbaum, if  $m >$  als Knoten nach rechts  
 else nach links

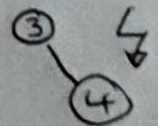
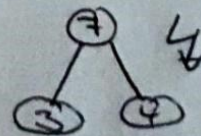
## 6.4 Heap (Haufe)

~~W = max~~



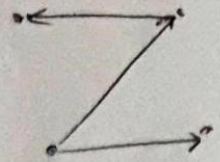
- Kleinstes Maximierung immer oben

- Knoten von links nach rechts



## 7 Gerichtete Graphen

Graph mit Pfeilen bzw. Bögen



→ es gibt gerichtete Wege und Kreise

Schwach zusammenhängend:  $G$  ist zusammenhängend

stark zusammenhängend: Jeder Knoten ist von jedem erreichbar

↳ starker Teilgraph = starke Komponente

Außengrad: 2

Innengrad: 1



$$\text{grad } v = (\text{grad}^+ v) + (\text{grad}^- v)$$

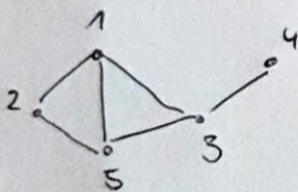
If Innengrad = 0  $\Rightarrow$  Quelle

If Außengrad = 0  $\Rightarrow$  Senke

## 8. Graphen und Matrizen

### 8.1. Adjazenzmatrix eines Graphen (A)

Wenn es eine Kante gibt 1, sonst 0



$$A^1 = \begin{matrix} & \begin{matrix} \text{nach} \\ 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix} \text{ von}$$

Bei gerichtet nur in eine Richtung

$A^k$  ist die Anzahl der Schrittgröße

$$A^2 = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

### 8.3 Erreichbarkeit- / Wegmatrix

$W(G)$  ist die Wegmatrix vom Graphen  $G$

$$w_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{wenn Weg (Kante) vorhanden} \\ 0 & \text{wenn nicht} \end{cases}$$

#### Warshall - Alg

beginnt  $w_{i,j}^{(0)} = a_{i,j}$

$$\leadsto w_{i,j}^{(k)} = \begin{cases} 1 & \text{falls } w_{i,j}^{(k-1)} = 1 \text{ (ES gab vorher schon einen Weg)} \\ 1 & \text{falls } w_{i,k}^{(k-1)} = 1 \text{ und } \uparrow \text{ (Umweg über } k) \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

$W^{(0)}$  = Erreichbarkeit ab Start

$W^{(k)}$  = Erreichbarkeit von  $W^{(0)}$  + 1ne Kante

$$W^{(0)} \begin{matrix} & x & & & & \\ \begin{matrix} y \\ z \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} & \xrightarrow{k=1} & W^{(1)} & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} & \text{Weil } x \text{ mit } y \text{ und } z \\ & & & & & \text{Überschneidet } 1 \\ & & & & & \text{haben} \end{matrix}$$

Erreichbarkeitsmatrix = transitiver Abschluss des Graphen

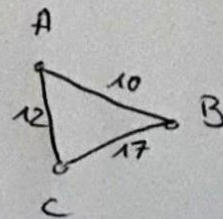
### 9. Bewertete Graphen

Kanten bekommen Werte

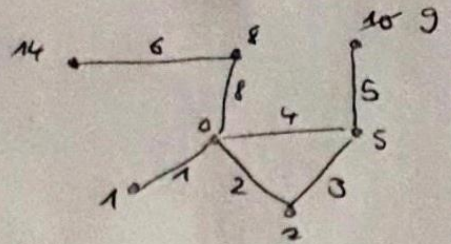
Kantenfolge = Summe aller

Werte der Kanten von  $A \rightarrow C$

Bsp.  $(10+17) \vee (12)$



## 9.1. Kürzester Weg



Floyd-Warshall

$$\text{Starte } d_{ij}^{(0)} = \begin{cases} 0 & \text{falls } i=j \\ w_{ij} & \text{falls } i \neq j \text{ und } a_{ij}=1 \\ \infty & \text{sonst} \end{cases}$$

$$D = \text{Distanzmatrix} = D^{(n)} = d_{ij}^{(n)}$$

Durchmesser = max. D von (G)  $\leadsto$   $d(G) = \max d_{ij}$

Bsp:  $A(G) \leadsto D^{(0)}$

$$A(G) \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \leadsto D^{(0)} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & \infty & 1 \\ 1 & 0 & \infty & \infty & 1 \\ 1 & \infty & 0 & 1 & 1 \\ \infty & \infty & 1 & 0 & \infty \\ 1 & 1 & 1 & \infty & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{k=1} D^{(1)} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & \infty & 1 \\ 1 & 0 & 2 & \infty & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ \infty & \infty & 1 & 0 & \infty \\ 1 & 1 & 1 & \infty & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} 2 \text{ weil} \\ 1+1=2 \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} k=2 & D^{(2)} \\ \Rightarrow & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & \infty & 1 \\ 1 & 0 & 2 & \infty & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ \infty & \infty & 1 & 0 & \infty \\ 1 & 1 & 1 & \infty & 0 \end{pmatrix} \end{matrix} \quad \begin{matrix} k=3 & D^{(3)} \\ \Rightarrow & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

Durchmesser:  $d(G) = \max d_{ij}^{(5)} = 3$

## 9.2. Minimale spannende Bäume

Spannender Baum mit min. Summe der Wertung (Kosten)

Algorithmus von Prim: - Starte an einem beliebigen Punkt

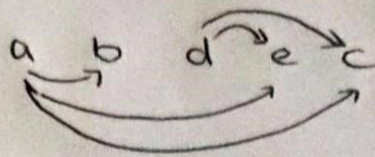
- ziehe Kante mit geringster Kosten
- ziehe Kante mit geringster Kosten von irgendeinem Knoten der bereit im Baum ist.

Algorithmus von Kruskal: - bis alle Knoten im Baum sind

- ziehe Kante mit geringsten Kosten
- ziehe nächste mit nächst günstigen Kosten
- kein Kreis
- bis alle Knoten im Baum enthalten

# 10 Topologisches Sortieren

ist gerichtet, kein Kreis



Man nimmt sich eine Quelle, entfernt alle Kanten, nimmt die nächste Quelle die daraus folgt bis alle Knoten stehen und verbindet diese wie im Graphen.

## 11. Suchstrategien für Graphen

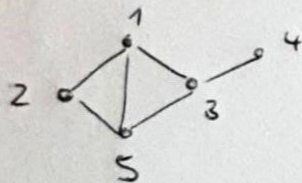
BFS: Breitensuche: Zuerst erreichte Knoten werden bearbeitet

DFS: Tiefensuche: zuletzt erreichte Knoten werden bearbeitet.

### 11.1 Breitensuche

Speichert Knoten in Reihenfolge des Erreichens. Neue Knoten hinten, bearbeitende Knoten vorne.

White: none | Gray: in Bearbeitung | Black: finished



Start 2

⇒ 2 | 1, 5 | 5, 3 | 3 | 4 | ∅

⇒ Reihenfolge = 2, 1, 5, 3, 4

### 11.2 Tiefensuche

Speichert Knoten in der Reihenfolge des Erreichens auf Stack

White: none | Gray: in Bearbeitung | Black: finished

Start 2:

⇒ 2 | 2, 1, 5 | 2, 1, 5, 1, 3 | 2, 1, 5, 1, 3, 1, 4 |

2, 1, 5, 1, 3, 1, 4 | 2, 1, 5, 1, 3, 1 | 2, 1, 5, 1, 3 |

2, 1, 5 | 2 | 2 | ∅

⇒ Knotenreihenfolge: 4, 1, 3, 5, 2



### 11.3 Tiefensuche in gerichteten Graphen

Tiefensuche wird auf sämtliche Knoten als S angewendet

### 12. Duale Graphen

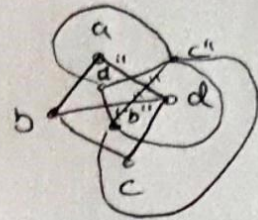
Andere Darstellung planarer Graphen

#### 12.1 Dualer Graph

- Man habe einen Planaren Graphen

→ in jede Fläche kommt ein Knoten"

→ jeder 2 Knoten" die in benachbarten Flächen liegen erhalten eine Kante



Planarer Graph  $G = p, f, q$

dualer Graph  $G^* = f^*, p^*, q^*$

### 12.2 Platonische Graphen

Graph mit besonders „gleichmäßigen“ Aufbau

m	n	$q = \frac{2mn}{2m+2n-mn}$	$p = \frac{2n}{m}$	$f = \frac{2n}{n}$	Namen der Graphen
3	3	6	4	4	Tetra
3	4	12	8	6	Hexa
3	5	30	20	12	Dode
4	3	12	6	8	Okta
5	3	30	12	20	Ikoa

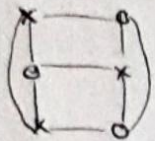
- Hexa ist dual zu Okta
- Dode ist dual zu Ikoa
- Tetra zu Tetra

# 13 Färbungen von Graphen

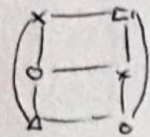
Knoten werden gefärbt, Farben werden vorher festgelegt.

- k-Farben  $\rightarrow$  Name k-Färbung
- zulässig = nicht die selbe Farbe bei 2 benachbarten Knoten
- chromatische Zahl  $\chi(G)$  = niedrigste zulässige k-Färbung

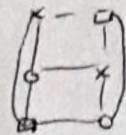
x = rot   o = blau   □ = grün   a = türkis



2-Färbung



zulässige 4-Färbung



zulässige 3-Färbung

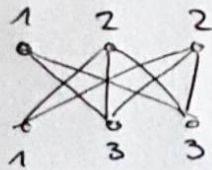
Beidem G ist  $\chi(G) = 3$

- Pseudographen besitzen keine zulässige Färbung (Schlingen)
- Mehrfachgraphen egal (kein Einfluss)

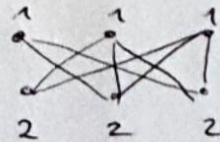
## 13.1 Allgemeine Aussagen

- bei vollständigem Graphen  $K_n \Rightarrow \chi(K_n) = n$

$\leadsto$  Farben werden als natürliche Zahlen dargestellt.



} 3-Färbung



} zulässig 2-Färbung

- Jeder k-partiter Graph lässt sich als zulässig färben

- bipartit  $\rightarrow$  zulässig 2-Farben
- vollständig bipartit  $\rightarrow \chi(K_{m,n}) = 2$
- kreise gerade Länge  $\rightarrow \chi(C_{2n}) = 2$
- kreise ungerade Länge  $\rightarrow \chi(C_{2n+1}) = 3$
- jeder nicht triviale Baum T  $\rightarrow \chi(T) = 2$